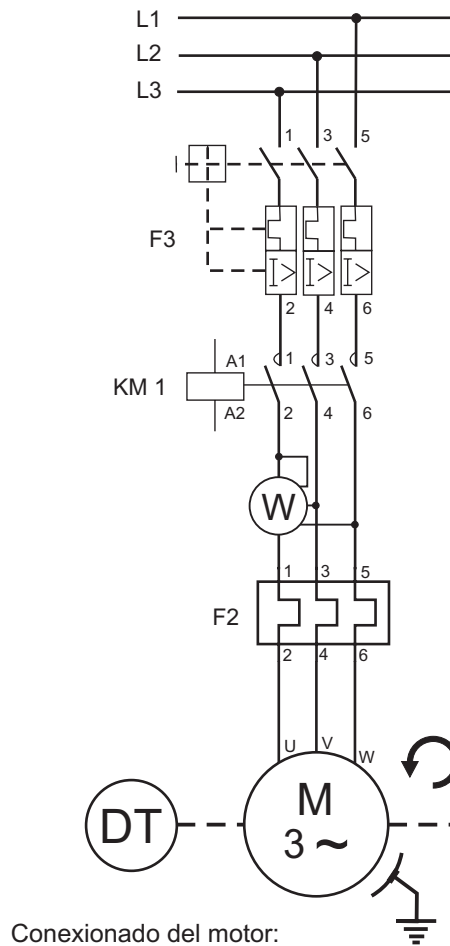
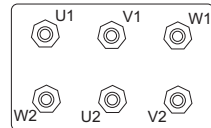


Donde:

- F1 → Protección circuito de mando.
- F2 → Protección sobrecargas motor trifásico.
- F3 → Protección circuito de potencia.
- F4 → Protección circuito inductor.
- S0 → Pulsador de paro general.
- S1 → Pulsador de activación.
- KM 1 → Contactor de activación motor.

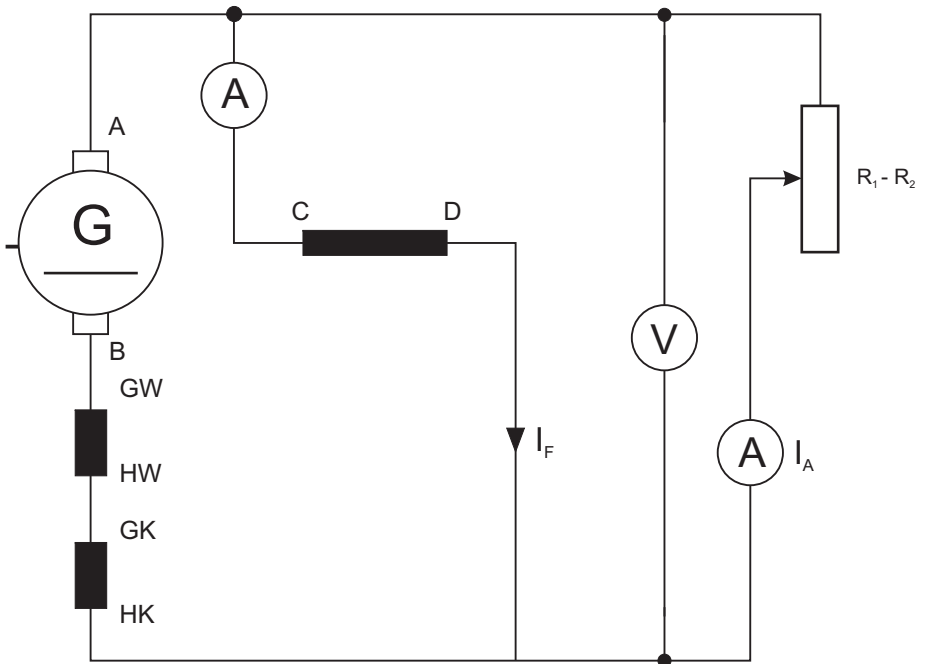


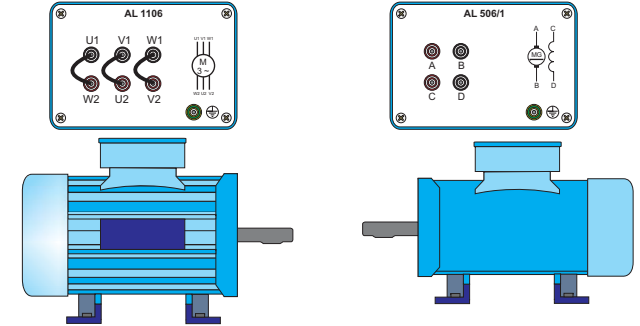
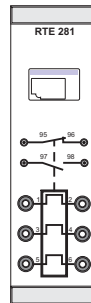
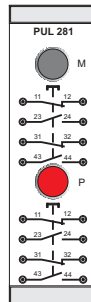
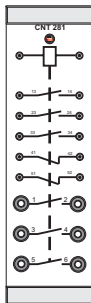
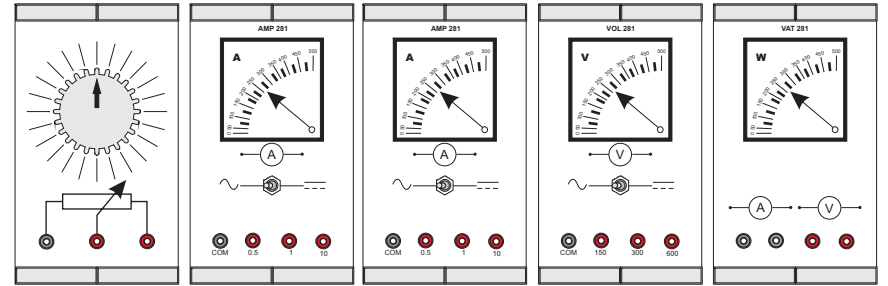
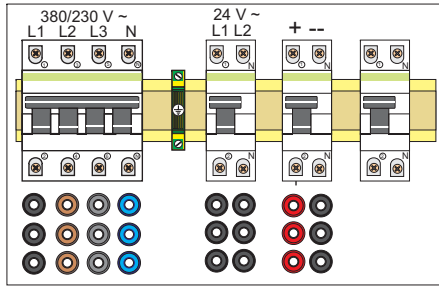
Conexión del motor:



Descripción del montaje:

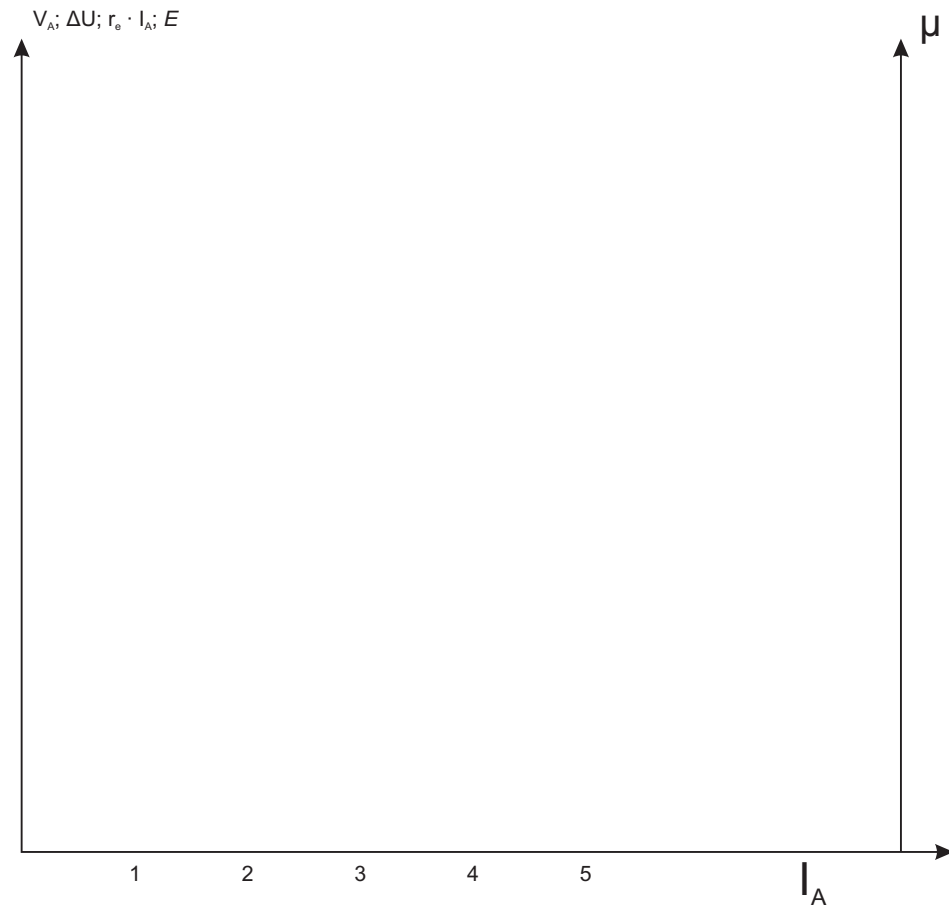
1. Acoplar la dinamo shunt a un motor de inducción haciéndola trabajar a velocidad nominal de 1500 r.p.m.
2. Realizar las conexiones para conseguir el cebado de la máquina.
3. Anotar en la tabla los valores de las magnitudes solicitadas para los valores de  $V_A$  que allí se indican. Los valores de  $E$  corresponden a la característica de vacío. (recuerde la práctica 4).
4. Realizar los gráficos correspondientes.
5. Calcular el punto de funcionamiento de  $P$ .





V <sub>A</sub> (V)	190	170	150	130	110	90	70	50	30	0
I <sub>A</sub>										
I <sub>F</sub>										
E										
ΔU										
r <sub>e</sub> (I <sub>A</sub> - I <sub>F</sub> )										
E (I <sub>A</sub> - I <sub>F</sub> )										
W <sub>m</sub>										
μ										
μs										

Explica el proceso de trabajo:



Observaciones

Fecha inicio montaje:

Fecha fin montaje:

Corregido:

Nota:

